

证券代码：688322

证券简称：奥比中光

## 奥比中光科技集团股份有限公司

### 投资者关系活动记录表

活动类别	<input checked="" type="checkbox"/> 特定对象调研 <input checked="" type="checkbox"/> 现场参观 <input type="checkbox"/> 媒体采访 <input checked="" type="checkbox"/> 券商策略会 <input type="checkbox"/> 业绩说明会 <input type="checkbox"/> 新闻发布会 <input checked="" type="checkbox"/> 路演活动 <input checked="" type="checkbox"/> 电话会议 <input type="checkbox"/> 其他
参与单位名称	华夏基金、博时基金、富国基金、兴全基金、中银基金、华泰柏瑞基金、永赢基金、国投瑞银基金、摩根基金、中信保诚基金、西部利得基金、汇丰晋信基金、圆信永丰基金、中庚基金、人保资产、路博迈基金、平安资产、东方红资管、花旗银行、国寿养老、平安养老、太平养老、长江养老、兴银理财、高瓴资本、华夏基金（香港）、三星资产运用（香港）、汇丰资管、中金香港资管、未来资产、幸福階乘（香港）、CPP Investment Board、Enbao Capital Limited、HSZ Group、Invesco Asia、Manulife Asset Mgmt Asia、Sumitom Mitsui OS AM、T.Rowe Price Associates、UBS AM London、Wellington Management Company、淡水泉、瑞华投资、鲍尔赛嘉、澄明资产、坚果投资、蓝墨投资、天时开元、运舟基金、兴业证券、中信证券、天风证券、平安证券、工银国际证券等。
活动时间	2024年1月10日-2024年1月12日
公司接待人员	<b>董事长、总经理：</b> 黄源浩先生 <b>董事、首席财务官：</b> 陈彬先生 <b>董事会秘书：</b> 靳尚女士
主要内容	<p>奥比中光科技集团股份有限公司（以下简称“公司”、“奥比中光”）专注于3D视觉感知技术研发，在万物互联时代为智能终端打造“机器之眼”，将3D视觉感知产品应用于“衣、食、住、行、工、娱、医”等领域，致力于让所有终端都能更好地看懂世界。</p> <p>公司的主营业务是3D视觉感知产品的设计、研发、生产和销售，主要产品包括3D视觉传感器、消费级应用设备和工业级应用设备。公司依托3D视觉</p>

感知一体化科研生产能力和创新平台，不断孵化、拓展新的3D视觉感知产品系列，在生物识别、机器人、AIoT、3D打印等市场上实现了多项具有代表性的商业应用。

科学合理的技术体系是公司技术先进性的重要保障。公司构建了“全栈式技术研发能力+全领域技术路线布局”的3D视觉感知技术体系，在技术纵深上融合了光学、机械、电子、芯片设计、算法、SDK、固件开发等多项复杂学科交叉技术，在技术横向跨度上涵盖结构光、iToF、dToF、双目、Lidar、工业三维测量六大领域。

1、《2023中国机器人发展年刊》提及奥比中光为机器人视觉打造的Gemini系列高性能双目结构光相机，并将Gemini系列与英特尔RealSense系列做了对比，可以具体介绍一下相关产品及下游应用吗？

答：

Gemini系列是公司推出的高性能双目结构光相机，涵盖Gemini 2、2L和2XL多款产品，支持多种实用功能，如高性能惯性传感、硬件D2C、深度和RGB帧同步及多机同步等，可广泛应用于机械臂无序抓取、移动感知、3D人体/物体重建、维度测量、智慧仓储物流、医疗康复、运动健身、智慧农牧、智慧商超等3D视觉相关应用场景。具体如下：

**Gemini 2：**公司推出的双目结构光3D相机产品，搭载了公司新一代自研深度引擎芯片，可广泛应用于机械臂无序抓取、移动感知、3D人体/物体重建、维度测量、智慧仓储物流、医疗康复、运动健身、智慧农牧、智慧商超等3D视觉相关应用场景。

**Gemini 2 L：**公司推出的Gemini系列双目结构光3D相机，搭载了功能更为强大的全新自研深度引擎芯片MX6600和独有专利设计的高性能光学系统，能够提供高达104°的深度FoV和最远超过10米的零盲区深度测量范围，在更宽广的温度范围和多种工作环境下稳定输出高标准深度测量结果。同时，Gemini 2 L采用全局曝光成像技术，结合相机集成的精准D2C和RGBD帧同步功能，可输出空间和时间严格对齐的深度和RGB图像，可广泛应用于体积测量、体感交互、室内扫描等场景，助力机器人实现可靠环境感知。

**Gemini 2 XL:** 公司推出的首款户外大量程3D相机，解决了户外强光及远距离测量两大痛点，兼容室内及半室外通用场景，进一步拓宽了机器人视觉应用领域。Gemini 2 XL延续了Gemini系列产品的大视野高精度特点，即使面对高低反物体、室内外明暗光照等苛刻条件，也能持续输出完整准确的深度信息，能够全面满足各类机器人客户的需求，助力智能机器人在复杂多变的环境中实现稳定可靠的感知功能。

以Gemini系列为代表的多款公司视觉生态产品矩阵产品，可以满足不同机器人客户及多类下游应用开发者的需求。公司可提供高标准、高通用性、高可扩展性、高易用性的系列化产品和产品组合，配合统一的开发体验和完整、丰富的开发者支持，助力各行各业的客户完成产品开发与落地。

## 2、除了医保核验，公司的产品还可以用在其他医疗场景吗？

答：

公司专注于3D视觉感知技术研发，在万物互联时代将3D视觉感知产品应用于“衣、食、住、行、工、娱、医”等领域。除医保核验外，在医疗应用场景，公司提供的3D相机产品矩阵与完整应用解决方案可以广泛赋能医疗影像、医疗看护等多个细分场景智能化升级。主要如下：

**医疗影像场景：**作为微软Azure Kinect DK的官宣替代产品，公司Femto Bolt可准确获取患者的体型、位姿和身高数据，即使在患者身穿厚衣服、盖毯子等情况下，也能识别患者身体轮廓、仰卧、俯卧姿态，矫正检测姿势，结合AI算法，能够实现准确、可重复的定位，快速提供等中心位置，实现准确的剂量调节指导和一致的图像信息。同时，Femto Bolt也可通过快速扫描，完整覆盖患者身体区域，防止扫描区域截断缺失。

**医疗看护场景：**公司的Femto Mega作为微软Azure Kinect DK的进阶替代产品，解决了带宽过大、上位机算力要求过高问题，并提供带POE功能的千兆以太网口，结合3D视觉技术与AI算法，可精确感知被看护人跌倒、低姿态、超时间卧床等异常状态，进行实时反馈。同时，结合大数据分析，对被看护人提供健康管理，在异常状况出现之前进行预警，实现及时救援、减少人力监管误差与成本、提升安全性等作用。

除了Femto系列iToF相机，公司推出的新一代Gemini系列双目结构光相机也可以满足医疗健康领域差异化的场景需求。如在体态检测场景，可以使用高精度的Gemini 2 L相机；在具有阳光干扰的看护场景，可以使用兼具高精度与强抗光性能的Gemini 2 XL相机。

**3、公司现有应用覆盖多个下游行业，2024年会重点聚焦在哪些应用场景？相关技术储备是否足够？**

答：

公司依托3D视觉感知一体化科研生产能力和创新平台，不断孵化、拓展新的3D视觉感知产品系列，已在生物识别、机器人、AIoT、三维扫描（3D打印）等市场上实现了多项具有代表性的商业应用，服务全球超千家客户及众多开发者。

公司管理团队一直致力于做好经营工作和提升业绩，未来将不断完善研发管理机制以促进研发成果的快速转化，持续推进控本增效措施，并重点围绕国内外生物识别、机器人、AIoT、三维扫描（3D打印）等以公司核心技术为刚需的应用领域，加速加大市场开拓效率和力度，为改善公司的经营业绩打下良好基础。

在技术储备上，围绕中长期布局规划，公司始终保持着在人才、技术方面较高水平的研发投入，在全球竞争中已形成人才储备优势和专利技术壁垒。公司构建了“全栈式技术研发能力+全领域技术路线布局”的3D视觉感知技术体系，通过对系统设计、芯片设计、算法研发、光学系统、软件开发及量产技术等核心技术的深入研究，以及对3D视觉感知技术六大视觉路线的全面布局，公司不仅纵向具备了从底层到应用层、软硬件一体化的系统级开发设计能力，而且横向具备了不同技术路线间相互借鉴和促进的研发创新能力，进而实现了对3D视觉感知技术的深度理解和融合创新，可以更好地满足下游市场和客户的需求，支撑公司保持细分行业的技术领先优势。

截至2023年6月30日，公司专利申请总量约1,682项，取得授权专利747项，其中发明专利296项，在3D视觉感知领域的知识产权储备位列世界第一梯队。未来公司将结合最新行业发展和竞争态势，进一步提高技术研发效率，

全面提升公司的竞争实力。

4、近两年以ChatGPT为代表的各类人工智能大模型快速推动机器人智能性提升，将有望大幅推动机器人产业商业化落地，公司为众多机器人客户供应3D视觉解决方案，有自己开发机器人相关大模型吗？

答：

机器人业务方向是公司近年及未来重点布局和发展的重要战略方向之一。公司正在搭建机器人视觉产业技术中台，其中，“AI视觉感知和多模态交互大模型”旨在为机器人赋予智能化的“机器人之眼”，让机器人在“看到世界”的基础上进一步“看懂世界”。

一方面，针对当前机器人视觉复杂场景应用痛点问题，公司研发抗强光、大HDR、抗雨雾、抗高温高湿工业级等智能视觉算法，以实现机器人视觉传感器在室内外复杂场景下的大范围、高精度、高可靠性等性能；另一方面，公司将研发多模态视觉大模型（机器人视觉GPT，Robot Vision GPT），同时利用机器人视觉GPT技术应用于机器人自主移动/驾驶的全套算法（避障、导航、定位、建图、识别），实现各类视觉算法的智能化。

近期，公司最新打造的“大模型+机械臂”，运用了多模态大模型、3D视觉传感器及机械臂运动控制等技术：利用语音大模型来识别任务下发者的语音指令；通过两台Gemini 2双目结构光3D视觉传感器来实时获取高质量环境RGB和Depth数据；再利用SAM、CLIP等视觉-语言大模型理解场景信息，使得机械臂可基于语音指令来执行一系列任务。

后续公司将进一步优化多模态指令理解、多传感器融合感知、机械臂轨迹规划控制、末端抓取控制等技术能力，通过大模型机器人控制系统让各类型机器人更加智能和灵活，以期适应多变复杂的操作和应用场景。

未来公司通过大模型及智能算法的研发，结合机器人视觉传感器，将形成自主移动定位导航和避障的完整产品方案，为全产业链下游客户提供全方位能力平台及系列化产品方案。

感谢您对公司的关注与支持！

附件清单 (如有)	无
日期	2024年1月13日